



日常生活を支える知能ロボットの紹介

日常生活の中で、人の行動を理解して振る舞う知能ロボットの研究を進めています。運転シミュレータ、自動運転車いすロボット、投影ロボットのデモを紹介します。

人とシステムの協調運転



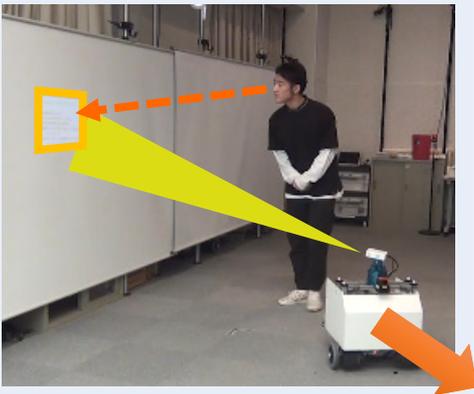
機械に完全に運転を任せるのではなく、人と運転システムの両方が常に運転に関わり協調して運転を行う方法を研究しています

人の印象を推定する移動ロボット



日常環境で働くサービスロボットが、周囲の人の振る舞いを計測し、人が安心するように移動制御を行います

投影案内ロボット



プロジェクトの向きを制御し自由な位置に情報を映して人を上手に案内します

自動運転車いす



自動運転の技術を電動車いすに導入し、安心して利用できる電動車いすを実現します

VR環境でのロボット実験



VR環境中での人・ロボット相互作用の検証を行い、成果を実際のロボットに反映します

情報科学部 システム工学科 人間・ロボット共生講座
教授 池田徹志
実験室 情報科学部棟別館609

